A . 1

特許公報

特 許 出 願 公 告 昭 3 9— 16903 公告 昭 39.8.17 (全18頁)

非硬化 ゴムまたはゴムドよつて被覆された機物材料 の管状体の製造方法および装置

特 願 昭 37-12095

出願日 昭 37. 3.30

優先権主張 1961.3.30 (イギリス国)

発 明 者 フェリツクス、ウオルター、ワルドロン イギリス国ウオーリック州バーミンガム

> 24、アーデイントン、フォートダンロ ツブ、ダンロツブ、ラバー、コンパニー、

リミテット工場内

同 ハロルド、ハードリー、グリーン

同 所

同 ウイリアム、ダグラス、ペンネット

同所

出 願 人 ダンロップ、ラバー、コンパニー、リミ

テット

イギリス国ロンドン市エス、ダブリュー

1アルバニーストリート1

代 表 者 ハロルド、ピクター、クーパー

代 理 人 弁理士 浅村成久 外3名

図面の簡単な説明

第1回は本発明の方法によって非硬化ゴム引き機物シート材料を製造する状態を示す略透視図である。

第2a図および2b図は帯片材料を巻成して管状体を 形成しかつ該管状体を切断してシート材料の二つの連続 体を形成するようになった本発明装置の一部切除せる略 透視図の二つの半部分である。

第3図は第2 a図および2b図に示された装置の部分を示す一部切除せる略透視図である。

第4図は第2 a図、2 b図および3図に示された装置の部分を形成するひれ取り装置の側部断面図である。

第5 図は第2 a、2 b および3 図に示された装置の部分を形成する圧力ローラおよびその支持体の平面図である。

第6図は第5図の線V-VI上における側部断面図で、 第5図に示された圧力ローラ支持体の部分を示す。

第7四は一定長さのチューブを製造するための本発明 による変型装置の略透視図である。

発明の詳細な説明

本発明はゴムおよびゴム引き厳物の管状体の製造に係りかつ補強ゴム製品たとえば空気タイヤに使用されるゴムシートおよびブライ織物の製造に係る。

空気タイヤの製造に使用されるバイアスカットプライ 轍物を製造する周知の方法においては、平行コードを定 位置に保持するためのたて糸より細い織製よと糸を有す る平行コード織物がほぼ60吋(152cm)の幅でカレ ンダのボール間に通され該コードのゴム引きを行うよう になっている。

このゴム引きコート材料からパイアスカットプライ機物を製造するためには、正しい所定のパイアス角(帯片のコードがその様方向に対してなす角度)を有するように帯片が切断される。次にはこの帯片をその端部と端部との間において結合してパイアスカット 織物の連続体を形成し、これをポケット製造機またはタイヤ形成機に送給し得るようにすることが必要である。

この周知の方法は多くの欠点を有している。

細いよと糸は60吋(152cm)幅の轍物を支持するだけに必要であり、帯片にパイアスカットされて轍物の寸法が減少した時には必要ではない。このよこ糸を轍製作業に使用する場合には当然費用を伴う。弱いよこ糸はタイヤの構造においては何等有用な機能を有さず、場合によつてはたてコードの間隔が増加して単位幅当りの強さを減少させるようになるから有害である。織物の広いロールは重くしたがつて輸送が困難であると共に貯蔵に際しても場所を要する。

バイアスカットされた材料は重ね継目によって相互に結合され、継目の材料は二重の厚さを有するようになっている。形成されたタイヤ内の任意の位置に継目が生じるために完全に均一な構造を得ることは困難である。

非硬化ゴム総物のロールを広い60时(152cm)幅で 貯蔵する必要があり、時によつてはカレンダのゴム引き 工程の前に溶液内に浸漬する必要がある。これ等のロールは次に上述のごとき態様でパイアスカットされた織物の別のロールとして形成され、この場合二つの巻取作業を必要とするために取扱中に織物の伸長および歪みを発生させる危険がある。各ロールを使用する場合には織物の 隣接巻回門の接着を阻止するためにキアン(スライナーが挿置され、これ等のナイナーは展情浄および巻返しを必要とする。

広い織物を製造 し、続いてこれを小さな幅にバイアスカットすると言うことは大きな、重いかつ高価な設備を使用すると共にその維持費が非常に高価になることを意味する。一つの大きな装置に故障が発生すれば生産に重大な影響をおよばす。大きな設備は製品の変更がしばしば必要とされるような場合には融通性に欠けるところがある。

本発明の目的は補強ゴム製品、たとえば空気タイヤ用。

のプライ織物等を製造するのに用いられるような非硬化 ゴムまたはゴムによって被覆された織物材料の管状体を 製造する方法および装置を提供することにある。

本発明によれば非硬化ゴムまたはゴムによつて被優された般物材料の質状体を製造するための方法は前記材料の常片を1対の隔置されたドラム上に連続的に螺旋状に巻く段階を有し、前記ドラムはそれ等の軸線が相互に傾倒して前記さ状体を前記螺旋状巻成によつて形成し、かつ前記ドラムから取除くため前記ドラムの軸線方向に連続的に移動させるようになつており、さらに前記隣接螺旋状巻回間の螺旋状機目を連続的に結合する段階を有している。

本発明によれば製造される品物よりも狭い幅を有する非硬化ゴムまたはゴムによつて被覆された織物シート材料の帯片から同じ材料の連続体を製造する方法は、前節に述べた方法によつて前記シート材料の質状体を連続的に製造する段階と、このようにして形成された質状体を連続的に切断して少くとも一つのシート材料の連続体を形成するようになった段階を有している。

さらに本発明によればたてコードを有するコム引きプライ織物の帯片から連続したバイアスカットプライ材料を製造するための前節記載の方法は前記管状材料を連続的に切断し少くとも一つの連続したバイアスカットプライ材料を製造するようになった段階を有している。

本発明によれば連続したパイアスカットプライ材料を製造する方法は複数の密接に近接した平行プライ織物機能状材料を少くとも一つのカレンダに送給し前記平行材料の両側に高温の非硬化ゴムの被覆を適用するようになった段階と、このようにして形成されたゴム引き織物の帯片を冷却する段階と、前記ゴム引き織物の帯片をその緑のひれ取りを行うための装置に送給し所要の幅を有する帯片を形成するようになった段階と、前記職物を環旋状に巻成して管状体を形成する段階と、前記管状体を切断して少くとも一つのパイアスカットプライ材料を形成するようになった段階とを有している。

前記管状体は一つの位置において連続的に切断することができ、または複数の位置(たとえば二つの位置が使用される場合には、これ等の位置は直径的に相対している)において同時に切断し単一の管状体から二つのプライ材料を製造するようになすことができる。なお前記プライ材料のパイアス角は前記管状体が切断される角度を調節することによって調節される。これはなお前記のよりに形成されるプライ材料の幅に影響をおよぼし、かつ所要の幅はドラムの軸線間の距離を調節することによって初られる。これは形成される管状体の直径を制御し、したがって任意の切断配置に対して前記材料から切断されるプライ材料の幅を制御する。

本発明の変型方法においては単…長さの織物をドラム

の周りに巻く代りに、半部分関係を有するように相互に 部分的に重ねられたゴム引き織物の二つの形成された二 つの材料が使用され、二重厚さの智状体が形成されてプライ材料にバイアスカットされるようになっている。と の製造方法によれば前記二つの厚さの中のコードを相互 に完全に平行となすことができる。

繊維状材料はカレングを通す前に、たとえばコード材料がレーヨンまたはナイロンである場合には、ラテックスーレジン溶液内に浸漬されて繊維状材料に対するゴムの接着を助けるようになっており、次に固体材料流動床内において乾燥される。ナイロンが使用された場合には、これ等をプライ巻成機に送給する前の加熱状態にある間にナイロンコードを伸張することが必要である。これは前記固体材料流動床または他の型の床内において行うことができる。

本発明の他の特色によれば空気タイヤチユーブ製造用の非硬化ゴムの管状材料を製造する方法は、前 配帯片をその終のひれ取りを行う装置に送給して所要幅の帯片を形成するようになつた段階と、前配帯片を上述の方法によって螺旋状に巻成する段階とよりなり、前配カレンダ工程が制御されて前配帯片の厚さを周期的に変え、管状体に巻成された時に該管状体の片倒が直径的に相対する側よりは大なる厚さを有するようになつている。

前節に記載した方法においては一定長さのチュープは なるべく管状体がドラムから出る時に該管状体から切断 される。

なお非硬化ゴムまたはゴムによつて被覆された総物材料の管状体を製造する本発明による装置は1対の隔置されたドラムを有し、該ドラムの軸線が相互に傾斜し、前記ドラムが回転し前記材料の帯片を螺旋状に巻成し前記管状体を形成し得るようになつている。

本発明によれば二つ以上のドラムが設けられて管状材料を形成してこれを支持するようになっているが二つのドラムを使用しても満足すべき結果の得られることが分かった。

たとえばローラのごとき装置を設け隣接する螺旋状巻回間に形成された螺旋状器目上に触圧し前記 経目を結合するようにし、かつ相対的に傾斜したドラムの軸線間の距離を調節するための装置を設けることができる。 さらにひれ取り装置を設けゴム引きプライ統物の帯片またはゴム帯片の幅のひれ取りを行い所定の幅を与えることができる。

なおドラムを立面で見た時の、ドラム相互間の傾斜角 度は適当な装置によつて調整することができる。

略言すれば本装置の一つの型においては管状材料はドラムから、前記管状材料の回転速度と同じ速度で回転し得る位置決め累柱上に送給される。単数または複数の回転切断ナイフが緊住と同軸をなすように回転盤上に装架され、前記単数または複数のナイフは管状材料の回転速度とは異なる回転速度で該管状材料の周りを回転しこれをバイアスカット材料として縦に切断し得るようになっている。次にプライ材料は挿置織物と共化巻枠に巻取られる。単数または複数の巻枠は回転盤上に装架され、したがつて軌道周囲のナイフ(単数または複数)の速度と同じ速度で回転する。

第1-6 図に示された方法ならびに装置について先ず第1にその概略を、次にその詳細を示す。或長さの管状コム引き機物材料を製造しかつ該管状材料をバイアスカットプライ織物に切断するための装置1 (第2 a 図および2 b 図)は簡単に言えば1対の中空回転自在ドラム2、3、ひれ取り装置4、1対の回転自在圧力ローラ5、6、回転自在繁柱7、1対の回転ナイフ8、9および1対の巻枠単位10、11よりなつている。回転ナイフおよび巻枠単位は回転盤12に装着されかつとれと共に回転と得るようになつている。ドラム2、3は電動機13(第3図)によつて駆動され、回転盤は電動機14によつて駆動され、かつ回転盤12と同軸に架架され該回転盤と別個に回転し得る繁柱7も可変比歯車箱16を通して電動機14によつて駆動される。

仮想線X-X(第3図)と交差しかつ前記線X-Xに対して直角をなす面内に位置するドラム2、3の軸線は相互に傾斜し、ゴム引き織物の帯片17が第1図に示されるととき態様で回転ドラムに送給された時に眩帯片がドラムの周りに巻かれ、螺旋状に巻かれた管状材料18として繁柱7に向つて下方に送給される。

上に略記した本装置の動作は次の通りである。

幅が2月时(6.35 cm)で、たてコートのみを有するゴム引き織物帯片17はクリール(篠棚)から55本の平行レーコンコードの帯片を所要の側方間隔で引出し、該帯片を普通のカレンダに通すことによつて得られる。この時前配コードは両側にゴム引きが施され、冷却後電重乾燥根に通される。次に帯片17はひれ取り装置4(第1図においては図を明瞭にするためにドラム2、3から隔置されて示されており、第2図は該装置4の実際の位置を示す)を通され帯片の両側から余刹のゴムを除去するようになつている。帯片は次に第1図に示されるにとく回転ドラム2、3の周りに巻かれ、回転自在の圧力ローラ6が総物帯片の相談ぐ巻回間に形成された螺旋状衛合総目191に触圧し、該継目を結合するようになっている。このようにして形成された質状材料18はなお

回転しつつある間に繁柱7に向つて下方に送給される。 繁柱は管状材料を円形断面の管に形成しかつ該管状材料 を正確にナイフ8、9の作用を受けるように支持するようになつている。繁柱の表面速度は管状材料の表面速度 と等しくなるように調整されるが、回転盤12の回転速度したがつて繋柱および回転盤の共通軸線の周りにおけるナイフ8、9の回転速度は管状材料の回転速度に対して所定の関係を有するように整定されナイフが管状材料のコードを切断する角度が所要の値を有するごとく配置されるようになつている。

したがつて管伏材料はバイアス競物の二つの連続体20、21として切断され、各競物の中のコードのバイアス角は管状材料の回転の表面速度と回転盤の速度との間の差によって決定される。前記連続体20、21はそれぞれ回転盤上に要架された巻枠22、23上に巻取られ、したがつて管状材料はナイフと同期して移動する。

材料20、21の幅はドラム2、3の軸線の間隔によって決定され、この間隔を調節することによって形成すべきパイアスカット織物の幅を変えることができる。ドラム軸線の間隔を調節する時はなお繁柱はそれを適当な直径のものと置換えることによって変える必要がある。ナイフ8、9は切断すべき織物に所要のパイアス角を与えるように、それ等の刃を垂直に対して整定する。

次に第2-6 図に示された装置1について詳述する。 6 吋の直径を有する回転自在ドラム2、3 およびそれ 等の補助装置は鋳物26によって片持梁式に支持された 頗部単位25内に担持されており、該鋳物はその基部 27において枠組28に装着されている。この枠組の上 には回転盤12が回転自在に装架されている。頭部単位 25は鋳物26に堅く固定された1対の端片29、30 を有している。外被31、32はそれぞれ端片29、30 上に枢動自在に装架され、かつそれぞれ端片29、30 に枢治されたプロック33、34Kよつて支持されると 共化半円形の隣35(第3回)を有している。との隣の 中には外被31、32上に形成された半円形の舌片36、 3 7が指動自在に篏合されている。外被3 1、3 2 の上 方部分にも舌片(図示せず)が設けられ、眩舌片はそれ それ端片29、30 上のプロック40、41内に形成さ れた游3 8、 3 9 と係合している。手動輪4 4 、4 5 に よつて回転し得る親ネジ42、43はそれぞれプロック 40、41内に担持され、かつ外被31、32に装滑さ れた有歯セグメント46(外被31に装着されたセグメ ント46だけが示されている-第3図)と係合している。 指針 (図示せず)は外被31、32に装着されかつ端片 に固定された目盛り上を移動し外被の配設角度を炎わす ようになつている。

ドラム支持体47、48はそれぞれ外被31、32円 に居動自在に装架され、かつ親ネジ(支持体47と別連 する親ネジ49だけが示されている一第3図)によつて相互に近接離退し得るようになつている。前記親ネジは支持体に固定されかつネジ付きナット50と係合している。このナットは外被31、32内に回転自在に装架されかつ手動輪51(ナット50 および外被31と関連する手動輪51だけが示されている一第3図)によつて回転し得るようになつている。指針47a、48に固定されそれぞれ外被31、32(第2a図)上に記された目盛31a、32aに対する支持体の位置を表わすようになつている。

ドラム2、3、それ等の関連する支持体48、47 および次に述べるそれ等の駆動機構は全の同様なものであるから次の脱明においては同様な構成部材に対しては同じ参照数字を使用することとする。

ドラム2、3は支持体48、47に固定された軸承53、54内の軸52に装着されている。各軸52は中空をなし、この中空軸52を通る共軸のパイプ55を有している。このパイプは詰物押え56を介してパイプ57と連通し、該パイプ57を通る冷却水はパイプ55を介して関連するドラムの中空内部に供給され、かつパイプ55と中空軸52の内表面間の間隙を通つて復帰し出口パイプ(図示せず)と連通する。ドラムは次の歯車 願列(第3図)を通してモーター13によつて駆動される。

モーター13の出力軸58は歯車箱59に連結され、 該歯車箱からはドラム2、3の各個に対して1本宛計2本の駆動軸60が延び同期して駆動されるようになつている。駆動軸60はペペル歯車箱61、駆動軸62だよびペペル歯車箱63を介して平歯車64に連結されている。とれ等平歯車の軸線は外被31、32の共通枢動軸線X-Xと整合するように装架されている。

前記駆動はさらに、対応する外被31、32に固定された軸承66、66aに担持されている遊動歯車を介して平歯車67に伝達される。この平歯車67は外被に固定された軸承69、70内に回転自在に担持されている軸68上に装架され、かつその内部においてスプライン軸71によつて駆動されるように係合している。このスプライン軸はドラム支持体48、47に固定された軸承72、72a内に回転自在に支持されている。軸72はペベル歯車73、74を介してドラム2、3を駆動するように連結され、したがつて相互に同じ方向に向つて同じ速度で駆動される。

モーター13はタコメター75の形をした速度制御装置を有し、該タコメターはペペル歯車箱61の一つの上に装架されかつ関連する軸60によつて駆動され、ドラム2、3を駆動する速度に比例する電圧を発生するようになっている。タコメター75は普通の電気制御系(図示せず)に接続されてモーター13の速度を制御し、か

つ第2の電気制御系(図示せず)に接続されて回転盤駆 動モーター14の速度を制御するようになつている。 第 2 電気制御系は可変比速歯車箱76 (第3 図)を有し、 散歯車箱の比率は機械的制御装置76a によつて制御す ることができ、歯車箱76の入力軸はモーター13の延 長軸77によつて駆動されかつ歯車箱76の出力軸は固 定比歯車箱78の入力軸を駆動する。歯車箱78はマグ スリップ軸位置指示器 (図示せず)を有し、との指示器 は協車箱78の出力軸によつて駆動される。可変比歯車 箱76の入力軸および出力軸に連結された鎖およびスプ ロケット装置81、82により駆動される1対の電気イ ンパルススイッチ79、80は電気インパルスカウンタ (図示せず)に接続され歯車箱76の比率を正確に決定 するようになつている。回転盤駆動モーター14と関連 する第2制御系の残余の部分および制御系の動作につい ては後述する。

ドラム支持体47に装着された支持枠83内に装架さ れているひれ取り装置4(第4図)は枠83内に固定さ れた軸85上を自由に回転し得る金属ローラ84および スターラップ88内に固定された軸87上を自由に回転 し得る金属ローラー86を有している。 スターラップ 88は枠83に固定された案内プロック89、90と係 合し、ローラ84、86の軸線を相互に平行に維持する ようになつている。 スターラップ 88 に固定されたプラ ンジャ91は枠83内の対応するネジ孔93と係合する ネジ付き内筒92内に指動自在に装架されている。スタ ーラップ88、したがつてローラ86をローラ84の方 に押圧するために圧縮パネタ4が設けられている。ロー ラ84の端部には1対の焼入れした鱗製環状フランジ 95、96が設けられ、ローラ86の端部には1対の対 応する焼入れした蝌製環状リング97、98が固定され ローラ86の凹欠端部の縁を形成するようになつている。

帯片17がローラ84、86の間の挟み口101を通る時に、切断部材によつてその縁から余剰材料が切断される。前記切断部材はローラ84上のフランツ95、96がローラ86上の対応するリング97、98と係合することによつて形成される。偏向装置99、100はそれぞれローラ84、86の上端および下端に設けられ帯片17の縁から切断された材料を受器102(第2a図)内に案内するようになつている。ローラ84、86間の圧力は内筒92を枠83に対し内方または外方に螺動せしめそれぞれローラ86上におよばす圧縮バネ94の圧力を増加または減少させることによつて調節することができる。

ドラム2、3と関連する圧力ローラ5、6はすべての点において等しいからその一つだけについて説明する(第5図および6図)。ローラ5(第5図)は腕103上に回転自在に装架され、腕103自体は枢軸ピン104

によつて腕105 に枢着されている。腕105 に装着された圧縮パネ106は腕103上に形成されたフランジ107 に対して触圧し、腕103 を枢軸104の周りにおいて第5 図に示されるごとく反時計方向に動かすようになつている。枢軸104の周りにおける腕103の運動を制限するためにストップ(図示せず)が設けられている。腕105 は枢動連結装置109(第6図)により、ドラム支持体48 に装着された腕金108 に連結されている。

枢動連結装置109は回転自在ピン110を有し、このピンは腕金108上の内筒111内に装架されかつその下端においては腕105に固定されている。競止部材112は枢軸ピン113によつて腕105上に枢動自在に装架され、かつ歯114を有し腕金108に装着された切欠き付きリング116内の対応する一連の切欠き115の一つと保合するようになつている。錠止部材112はレバー117によつてその枢軸103の周りを揺動することができ、該レバーは錠止部材に装着されぬ114を切欠き115と係合せしめまたはこの切欠きから外するようになつている。圧縮バネ118はその端部において錠止部材112に装着され、かつ腕105が設けられ錠止部材112をその枢軸113の周りにおいて回転せしめ歯114を押圧して切欠き115と係合させるようになつている。

腕105はレバー117によつて枢動連結109の周りを回転することができる。この時レバー117は下向きに押下げられ歯114を切欠き115から釈放し、該レバーを枢動連結109の周りにおいて回転させる。したがつて腕105は第5図で見て時計方向に動けばローラ5をドラム2の方に押圧するようになすことができる。ローラ5が押圧されてドラム2と接触すれば該ローラを担持する腕103はその枢軸104の周りを回転し、したがつてバネ106は圧縮された状態となる。次に錠止部材112が切欠き付きリング116と係合しローラをバネの作用によつてドラムと接触状態に保持するようになつている。

ナイフ8、9 および巻枠単位10、11を担持する回転盤12に対する駆動装置および繋柱7に対する駆動装置 置は次のように配置されている(第2a図および2b図)。

回転盤駆動モーター14はタコメター(図示せず)を 具えた直流電動機でモーター14の速度に比例する電圧 を発生するようになつている。前記タコメターはタコメ ター75と共に普通の電気制御系に接続されており、こ の制御系はワードレオナード制御系を有し、ドラム駆動 モーター13の速度に対するモーター14の速度を極め て小さな限度内において一定に保持することができる。 モーター14の出力軸119はブーリー120、121 および駆動ベルト122によつて可変比歯車箱16に連結され、該歯車箱の比率は機械的制御装置123によつて変えることができる。可変比歯車箱16の出力軸124は歯車箱125および接手126によつて軸15に連結され、との軸は回転盤12に同軸的に装着された中空軸127を垂直に通つている。軸15は軸127内を自由に回転することができ、かつその上端には前述のごとく数柱7を担持している。

軸119はなおクラッチ128に連結され、その出力 軸129は歯車箱130に駆動的に連結されている。歯 車箱130の出力軸131は接手132によつて軸133 に連結され、この軸133は枠組28に装着された軸承 (図示tず)内に担持されかつその上端には平歯車が装 着されており、該正歯車は回転盤に固定された対応する 歯車(図示せず)と係合している。回転盤は軸15と共 軸の推力軸承(図示せず)によつて枠組28上に回転自 在に支持され、したがつてモーター14によつて駆動さ れる。軸133上に基架された平角車134は、枠組28 に固定されたマグス リップ軸位 置指示器 136を駆動す るように連続された対応歯車135と馏合している。(マグスリップ軸位置指示器の動作の説明に関しては1935 年、ロンドン、英国大学印刷所刊行"サーポ機構教程" 参照のこと)マグスリップ136は歯車箱78.内に収容 され たマグスリップ に電気的に 接続され、 該歯車箱は前 述のごとく可変比歯車箱76を介してドラム駆動モータ -13によって駆動される。固定比歯車箱78の比はド ラムの速度に対する回転盤の速度の比が所定の値となる ような状態、すなわちパイアス角の平均値を有する織物 を製造するに適当な状態でドラムおよび回転盤が回転し ている時は、マグスリップ136および歯車箱78内に 収容されたマグスリップが同期して回転するように選択 されている。他のマグスリップの軸に対する一つのマグ スリップ の角度変位に 比例する二つのマグスリップの電 気信号は上述の第2 電気制御装置に送給され、モーター 13、14と関連するタコメターからの信号と共に非常 K正確な別の制御を行うように なつている . タコメター 制御装置は回転盤の速度を所要の値に極めて近い値に近 ずけるために使用され、この値はマグスリップによって さらに正確な値に修正される。

繁柱7の表面速度を管状材料の表面速度に極めて近い値に整定するためにクラッチ128が設けられている。管状材料18の表面装置はその中の帯片17の線旋状配設に基因してドラム2、3の表面速度よりわずかに小さい。管状材料の表面速度は帯片17がドラムに送給される速度(すなわちドラム表面速度)に、帯片17が管状材料18内に配設されている角度すなわち水平に対する角度のコサインを乗じたものに等しい。クラッチ128を釈放すれば回転盤12の回転は停止し、ドラムおよび

緊柱の速度(この場合はタコメターだけによって制御される)はドラム表面および緊柱表面に直接適用されたハンドタコメターによって測定することができ、繁柱の速度は次に歯車箱16に対して設けられた機械的制御装置123によって調節することができる。

中空軸127は套管137を担持し、該套管は軸127上において摺動回転することができ、かつクランプ138によって軸127上の定位置に錠止することができる。1対の中空支持腕139、140は套管137に固定され、かつ軸127から相対する直径方向に放射状に突出している。腕139、140は套管137上に回転自在に装架され、ボルト141によつて垂直方向に対する所要の角度位置に装着することができる。前記ボルト141は套管137内に螺入されかつそれぞれ腕139、140に装着された板143、144内に形成されている弓形 磷孔142を通つている。

中空支持約139、140 には内方キー海(図示せず)が設けられ軸145、146上に形成された対応キー(図示せず)と係合するようになっている。前配軸145、146はそれぞれナイフ支持腕金147、148をそれぞれ支持腕139、140に錠止するためにクランプ149、150が設けられている。

ナイフ駆動モーター151は腕金147に締着され、ナイフ駆動モーター152は腕金148に締着されている。駆動モーター151、152はそれぞれ歯車箱153、154およびペペル歯車箱155、156によつてそれ等の対応する回転ナイフ8、9を駆動するように連結されている。各ナイフ8、9は薄い強製円盤よりなり、該円盤はその関連するモーターによつて毎分8000回転程度の速度で回転し得ると共にそれ等の支持体上においてそれ等の刃先が繁柱7の下縁から丁度離れるように配置されている。各刃の一部は繁柱の垂直下方区画内に突出している。

巻枠単位10、11にはそれぜれ級物送給単位158、 159が設けられ、これ等単位は軸127上に装架されている。送給単位158、159は巻枠単位10、11の場合におけるごとく相互に等しいものであるから、次の説明においては同様な機成部材を画定するには同じ参照数字を使用することとする。

各送給単位 158、159は軸127に装着されたプロック161上に枢動自在に装架されている支持枠160を有し、かつ各単位158、159はプロック161上の所要の角度位置に錠止することができ任意のバイアス度で織物カットを正しく受入れるように送給単意を方位させるようになつている。枠160内には補助枠162が枢動自在に装架され、補助枠162は自由に回転し得る界内ローラ163、164および自由に回転し得る引

張制御ローラ165、166を担持している。補助枠162の枢動軸線はローラ163に近接して平行に位置し、補助枠162の上部が関連する巻枠単位に向つて下向き外方に揺動することができる(第1図は本装置の動作時におけるローラ163-166の配置を示す)。引張制御ローラ165、166は1対の平行腕167、168上に装架され、これ等の腕はその中央点において補助枠162に枢動自在に装架されている。普通の電気変換器(図示せず)は腕168に連結されかつ腕168の運動によつてその枢軸の周りにおいて作動せしめられ後述の目的のために電気信号を発生するようになつている。

巻枠単位10、11は枠169を有し、該枠上には機物の或長さ20、21(第1図)を巻取るための巻枠22、23がそれぞれ回転自在に装架されている。キャンパスライニング材料171を担持する巻枠170は枠169上に回転自在に装架され巻枠22、23 ベライニング材料を供給するようになつており、このライニング材料171は本装置の動作に除してはバイアスカット織物の連続長さ20、21と共に巻枠22、23上に巻取られ該バイアスカット織物の隣接巻回が相互に固着するのを阻止するようになつている。

巻枠22、23の各個は巻件に対して同軸的に堅く連結された1対の摩擦ドラム172、173 (第2 a 図の巻枠23を参照のこと)を有している。ドラム172、173 は本装置の動作時にはそれぞれ、電動機177によって駆動される軸176上に装架されたドラム174、175と駆動的に保合する。モーター177 は揺台179に固定された防金178上に支持され、飲揺台には枠169が取外し自在に装着されている。ドラム174は軸176に駆動自在に装着されている。ドラム174は軸176に駆動自在に連結されモーター177からドラム172を介して駆動力を関連する巻枠に伝達するようになっており、ドラム175は軸176上に回転自在に装架されかつブレーキ(図示せず)に連結されドラム173を介して巻枠に制動トルクを伝え、巻枠上に巻かれている機物がモーターの非回転時に解けるのを関止するようになっている。

ローラー165、166は送給単位158、159内の腕168に装着された変換機と共に、該変換機の接続された普通の制御装置(図示せず)を含む制御装置の部分を形成し対応するモーター177を制御するようになっている。変換機およびモーター177間の接続は、引機制御ローラ165、166を担持する腕167、168がローラの周りを通る織物の引張力の増加によって反時計方向(第1図で見て)に回転した時に対応するモーター177の速度が減少するようになっている。逆に腕167、168が織物の引張力の減少に基因して時計方向に回転すれば対応するモーター177の速度は増加する。したがつて織物は過大の引張力を伴うことなく対応

する巻枠上に自動的に巻取られる。回転盤12の回転に 基因する遠心力はローラ165上におけるよりはローラ 166(第1図)上における方が大であり、このために 腕167、168には十分な時計方向のトルクが適用され、織物内の引張力に基因するトルクに対抗する復帰ト ルクを与えるようになつている。

据台179は補助回転盤180上に装架され、該補助回転盤12上に担持されかつ回転盤12の軸線と平行な軸線の周りを回転することができ、回転盤12の軸線に垂直な面内における関節すべき巻枠22、23の軸線の角度的配散を可能ならしめるようになっている。各補助回転盤はクラップ(図示せず)により、管状材料18から機物20、21が切断されるバイアス角度に応じた所要の位置に固定することができる。

各揺台179は回転盤180に固定された同軸枢軸181、182上に装架され、これ等枢軸の共通軸線の周りにおいて傾斜し、巻枠22、23の軸線の垂直面内の角度配設を調節するようになつている。回転盤180上に装架されナット184と係合する親ネジ183が設けられ揺台の傾斜角度を調節するようになつており、該親ネジ183はその上端において可撓性接手185に装着されている。前配接手は揺台上に装架された電動機186によつて駆動される。

関連する電気制御装置と、ナイフ駆動モーター151、 152、巻枠駆動モーター177 および揺台傾斜調節モーター186との間の電気的接続はスリップリングと、回転盤12上に装架された関連プラン(双方の完全体は図示されていない)との間に設けられている。

・管状ゴム引き総物材料を製造し、さらに該管状材料を、各個が母は61度のパイアス角を有しかつ幅が母ぼ17时(38.3 cm)となるようなパイアスカットプライ織物の二つの帯片に切断するための装置1の組立および動作について次に説明する。

トラム2、3を担持する外被31、32は手動輪44、45を操作するととによって、ドラムの軸線が相互に23 %度の角度に配設されるようになるまで(第3図の軸線X-Xの方向に見て)傾斜せしめられ、前記ドラムは垂直に対して相対する方向に向って同じ大きさだけ傾斜する。ドラム軸線間の水平距離は手動輪51によって調節され、該軸線は10吋(20.5 cm)隔置されるように整定される。との整定によって幅2½吋(6.35 cm)の帯片17が二つのドラムの周りに巻かれ、隣接する螺旋巻回間に衝合継目19を形成して管状材料18を形成するようになっている。管状材料18の周囲は、円形断面形に形成された時に、12.35吋(31.4 cm)直径の繁柱の周りに摺動自在に嵌合するようになっている。

ドラムは制御装置によつてセットされ毎分 135 呎 (2.65 m)の回転装面速度で回転するようになつており、 この速度は毎分41.69回転の回転速度および毎分104.5 时の下降割合で管状材料18を与える。管状材料がドラムを出た後、眩材料内のコードが材料の方向化対して横方向に配設される角度はほぼ3度41分である。

繁柱の表面速度は上述の制御装置によって管状材料の表面速度にはぼ等しくなるように整定され、回転盤の回転速度は可変比歯単箱76の調節によって該回転盤が毎分44.43回転の割合で回転するように整定される。回転盤の回転速度および管状材料の速度間の差によって各ナイフ8、9は該材料が下降する時にその中に螺旋状カットを与え、このようにして生じた切断帯片20、21内のコードのバイアス角は本例の場合はほぼ61度に等しい。

61度のパイアス角を有する級物を製造するに必要な 回転盤およびドラムの回転速度に対する上述の数字は理 論的に誘導されたものであり、実際においては管状材料 の伸張効果のごとき要因を考慮に入れるためにこれ等速 度の調節が必要であることに注意すべきである。

ゴム引き平行コート 敬物の帯片 17は次のようにして製造される。

クリール上に装架されたコード巻枠から引出された55本のコードは並行関係を有するように、ラテックスおよびレゾルシノールフォルムアルデヒドの溶液を含む浸漬槽内に導かれる。この浸渍処理は周知のものでありコードに対するゴムの接着を助けるものである。次にコードはなお相互に並行関係が保持された状態で、本出願人の共願昭32一11355号に記載された型の固体材料の加熱流動床内を通される。コードは次に普通の小型カレンダ内に通され、ここで該コードの両側にゴム引きが行われ幅2½时(6.35 cm)のゴム引き轍物帯片が形成される。

帯片17は普通の冷却または冷凍装置および懸重乾燥 機を通してひれ取り装置4に送られる。帯片17がロー ラ84および86の間の狭み口101を通る時に舷帯片 の縁の余剰ゴムは切断部材によつてひれ取りされる。こ の切断部材はローラ84上のフランジ95、96がロー ラ86上の対応するリング97、98と係合することに よつて形成されるものである。ひれ取り装置4から出た 帯片17はドラム3の表面に巻かれ、このドラム表面と 該表面の方向にパネ負荷された圧力ローラ6との間を通 る。次に帯片17は ドラム2 の周りに巻かれ かつドラム 3に復帰し、ととで圧力ローラ6は帯片17が最初ドラ ムと出合う時の眩帯片の下縁と、それが両ドラムの周り を通過した後の上縁との間に形成された衛合継目を結合 する。圧力ローラ5は帯片がドラム2の周りに巻かれる 時に帯片17と接触し、この帯片が所要の通路に従いか つ該帯片 17から形成された螺旋状巻成管状材料を支持 する働きをするようになつている。

ドラム軸線の配設は、これ等両軸線がドラムの下端近

くに位置する仮想線X-X(第3図)と交差するようになっている。この配置によってドラムの下方区画における該ドラムの周りにおける周囲距離はその上方区画における周囲区画におけるよりは小となる。したがってドラムの上方区画内に形成された質状材料18は、それがドラムの下方部分上を容易に通過して繁柱7の方に向って落ちるような周囲を有している。

管状材料18はドラムに近接する区面においては横に 細長い断面形状を有し、かつ繁柱7上を通過する時に円 形断面を有するように形成される。繁柱の直径は管状材料の円形断面よりはわずか小さく、該管状材料が繁柱上を自由に動くようになつている。なお繁柱は低摩擦材料によって被覆され機物が繁柱に固治する傾向を関止するようになつている。繁柱7の下録157はナイフ8、9の切削縁に近接した位置においては管状材料に対する支持体となり、かつ該ナイフが管状材料18をパイアスカット20、21に切断するのを可能ならしめる。

パイアスカット20、21 はそれぞれ送給単位158、 158を通つてそれ等の関連 する巻枠単位10、11内 に入る。各送給単位および巻枠単位を組立 てる場合には ローラ163 および繁柱の下級157の間の距離が十分 の大きさとなり、パイアスカット織物の切断された長さ がその臀曲質状形から平らなシートに伸長されるように なつていることが必要である。それぞれ巻枠単位10、 11内に含まれる巻枠22、23の軸線は、補助回転盤 180を回転せしめかつ揺台179を傾斜せしめること によって調節し、材料20、21を受入れるに適当な角 度となす必要がある。送給単位ローラ163万至166 も同様に枠160をそれ等の軸線の周りにおいて回転せ しめることによつて調節し、ローラ163万至166が 対応する巻枠軸線と平行な方向に整合するようになす必 要がある。本装置を作動する場合には巻枠駆動モーター 177が駆動されて、材料20、21をライニング材料 171が挿置された状態でそれ等の対応する巻枠上に巻 取られる。モーターは前述のごとく引張制御ローラ165、 1.66に接続された変換機によつて制御される。

巻枠22、23がゴム引きパイアスカット総物で一杯になれば本装置は停止せしめられ、巻枠の担持された枠169は揺台179から取外され、空の巻枠を担持した枠169と置後される。この動作の行われる間にカレングによつて製造されたゴム引き総物帯片17は懸重乾燥機内に貯蔵され、本装置の動作が開始される時に該懸重乾燥機から引出されるようになつている。

本装置によって製造される織物のパイアス角度はドラム速度を一定に保持しつつ可変比歯車箱7 6 を調節して回転盤速度を変えることによって変化させることができ、かつ織物材料20、21 の幅はドラム軸線間の距離を調節することによって変えることができる。しかしながら

これ等の名調節は製造される統物のバイアス角度および 幅の双方に影響をおよぼし、したがつてバイアス角また は織物幅のいずれかの変更はドラム間隔および回転盤速 度の双方の調節を必要とする。

バイアス角または厳物材料20、21の幅のいずれか を変える場合の本装置の調節は次の通りである。

- 1 教柱の直径は異なる直径の教柱と関換することによって変えられ、ナイフは新しい教柱直径に対応する位 世に向って半径方向に動かすことができる。
- 2 繁柱表面速度は手動制御装置123によつて調節するととができる。
- 3 水平面内において考えた場合の巻枠単位に対するナイフの角度位置は、材料20、21が繁柱を出る時の新しい角度に対応して変られる。

バイアス角を変える時だけ必要とされる別*の*調節は次 の通りである。

- 1 垂直方向に対するナイフ刃の面は所要の切断方向と 整合せしめられる。
- 2 回転盤軸線に対する巻枠単位の角度配股が変えられ 巻枠軸線を、織物材料が巻枠に送給される方向と直角 になるように整定し、巻枠軸線を材料20、21の面 内に位置させるか、またはそれと平行な面内に位置さ せるようになつている。これは補助回転盤を回転させ ることによりまたは揺台179を傾斜させることによ つて行われる。送給単位ローラ163乃至166は枠 160をそれ等の枢軸の周りにおいて回転させること により巻枠軸線と整合せしめられる。

ドラム軸線間の距離が大きく変わればナイフ刃の配設 を変える必要が生じる。その理由は直径の変化に基因す る螺旋状材料のコードの方位変化を補正するために切断 方向が変化せねばならぬためである。

別途回転盤12は質状材料の回転速度よりも遅い速度で回転するように整定し、ナイフが管状材料に対して第1図に示されたとは相対する方向に動くようにすることができる。この場合にはナイフの刃は垂直に対して、第1図および2a図に示されたとは相対する角度で傾斜せしめられる。

送給単位 158、158 に対する緊柱の高さは、もしバイアス角またはプライ幅が大きく変化する場合には、 管状材料20、21が送給単位に達する時に該材料が彎 曲状態から平らなシートに仲長し得るように調節される 必要がある。

上述の装置においてはローラ163は繁柱7の下縁の 垂直下方に配置され織物20、21が垂直面内をローラ 163の方へ自由に落ち得るようになつている。もし繁 柱の直径が大きく変化した場合にはローラ163を回転 盤軸線に対して半径方向に動かし所変の磯物通路を維持 するようにすることが必要である。 上述の装置においてはひれ取り装置4は平ローラ84、86を有しているが、帯片17の各コードが相互に隔置されかつ該コードが帯片の幅員にわたつて均等に配分されるようにするためには少くとも一つのローラの表面に複数の環状滞を設け、これ等滞がローラの端部間に均等に配分されるようにする。溝の数および隣接端の間の間隔は、ゴム引き織物の帯片17がローラの間に送給された時にコードが溝と係合し正しく位置決めされるようになつている。

以上の説明により、よこ糸なしのパイアスカット織物が連続的に製造され織製作業を必要としないようになっており、さらに織物が連続的に製造されかつ一回の作業で正しい幅で巻取られるから材料の取扱いが少くしたがつて織物の仲びおよび歪みの生じる危険が少いと言うことが分かる。パイアスカット織物の巻枠は取扱いに便利な普通の小型のものであり、さらに材料はよこ糸なしのものであるからコート間隔を非常に近接させることができしたがつて与えられたコード寸法の単位幅当りの織物の強さは同じコードの織製織物から得られる最大強さより大となすことができる。

パイアスカツトブライ材料内には継目がなく、したが つてこの材料からさらに均等な空気タイヤを形成するこ とができる。

在来の方法におけることく中間段階を設けることなく連続的な製造を行い得るから、貯蔵の問題が減少する。

幅の狭い材料だけが処理されると言う事実を考えれば本装置は在来使用されたものよりも小型のものとすることができ、かつ今述べた型の装置の複数の単位を使用してパイアスカットプライ材料の各種の製造を容易に行うことができると共に切断または維持の問題によって比較的影響されることなく製品を得ることができる。

上述の実施例においてはゴム引き織物の帯片は螺旋形に巻かれかつ切断されてパイアスカットされたゴム引き織物シートを作るようになつているが、上述の装置および方法はなお非硬化ゴムの狭い帯片から非硬化ゴムシートを作るためにも使用することができ、この場合にはコード補強は設けられない。このゴムシート製造方法は製造時に広いカレンダを利用し得ないような場合に有用である。非硬化ゴムの帯片は帯片17の製造時と同じ腹様で小さなカレンダを使用して製造することができる。カレンダはそのボールの軸線がドラムの一つの軸線と平行となるように装架されかつゴム帯片をカレンダボールの近接面から直接ドラムに配送するように配置されており、帯片の縁は眩ボール面と接触する1対の隔置されたナイフによつてひれ取りされる。

第7 図に示された本発明の別の実施例においては空気 タイヤチューブの製造に使用される一定長さの非硬化ゴ ム質を製造するための装置はカレンダ201、1対の回 転自在ドラム202、203、繁柱204、ターレット 205および取出しコンペヤ206よりなつている。

カレンダ201は 3個の回転自在カレンダポール207。 208、209を有している。ポール208、209は | 枠210に装着された軸承内に担持され、ボール207 は1対の軸承プロック211(その一つだけを示す)内 は担持されている。前記触承プロツクはポール207の 谷端に設けられ、から枠210内を垂直に摺動眩ボール 207を上向きまたは下向きに動かしてポール207、 208間に形成された挾み口212の大きさを変えるよ うになつている。1対のカム213(その一つだけを示 す)は回転自在軸(図示せず)の上に装架されかつ電動 機(図示せず)によつて駆動されて軸承プロック211 を動かし挾み口212の大きさを変えるようになつてい る。ポール208、209の間に形成された挟み口214 に送給された非硬化ゴムは帯片215として挟み口215 から発出し、該帯片の厚さはカム213の回転速度に応 じて周期的に変化する。

回転自在ドラム202、203は前回実施例のドラム2、3と同じ想様で回転駆動され、帯片215を螺旋状管状材料216に巻成するようになつている。前回実施例の装置に使用されたひれ取り装置4と同様なひれ取り装置217と、ローラ5、6と同様なパネ負荷圧力ローラ218、219とが設けられ、ドラム202、203の周りの帯片215の相継ぐ巻回間に形成された螺旋状継目220を結合するようになつている。

累柱204は駆動装置(図示せず)に連結された回転 自在軸221上に支持され、前記駆動装置の速度は繁柱 204の表面速度をドラム202、203の表面速度に 適合されるように調節することができる。繁柱204上 には駆動頭部222が形成され、放頭部は3個の転送繁 柱226、227、228の一つの上に形成された駆動 頭部225内の対応する歯224と係合するようになっ た歯223を有している、前配3個の繁柱はターレット 205上の回転自在ハプ229によつて担持されている。 各転送繁柱226、227、228はハプ229上に回 転自在に装架され、繁柱204によって駆動されて一時 に1個宛繁柱204と軸線方向に整合する位置に動き得 るようになつている。転送繁柱が第7図に示された転送 繁柱226の位置にある時に各転送繁柱を軸線方向に動 かして歯223、224を係合せしめ、かつ歯を釈放し てハブ229を回転せしめ次の転送繁柱を前記位置に動 かすための装置が設けられている。各転送繋柱はノズル 230を有し、眩ノズルは空気流内に懸垂された滑石の 供給装置に連結されており、この滑石は繁柱の表面上に 沈降して潤滑作用を与え管状材料216が眩累柱上を下 向きに摺動するのを助けるようになつている。

回転ナイフ231は支持体232上に装架され、との

支持体は繁柱204 に対して半径方向に動きナイプ231 を管状材料216と接触せしめまたは眩材料から離すようになつており、さらに前記支持体は繁柱204 に対し第7 図に示された位置から点線233 によって表わされる位置に、続いて再びその原位置に向って軸線方向に動き得るようになつている。ゴムの管状材料216を一定の長さ234 に切断するために該材料を下降させる時の速度と同期するようにナイフ231を半径方向内方に、続いて下方に動かすための駆動装置(図示せず)が設けられている。このナイフ駆動装置は各切断作業が行われた後に、ナイフ231を第7図に示された位置と同じ高さの位置に復帰せしめて管状材料216から離し次の切断作業に備えるように配置されている。

上述の装置200の操作に際しては非硬化ゴムの帯片 215はひれ取り装置217を通してドラム203上に 送給される。前回実施例の場合におけるごとく、ドラム 202、203はカレンダ201によつて帯片215が 製造される速度と同じ速度で駆動され該帯片215を螺 旋状材料216に形成するようになつている。

空気タイヤのチューブを塑造するための非硬化ゴムチューブを製造する場合には酸チューブの片側が他の倒よりも厚くなつていることが望ましく、この目的を達成するためにカム213が管状材料216回転速度(トラムの回転速度によつて左右される)と同期する速度で駆動され、カレンダ201から発出する帯片215の周期的に厚い部分および薄い部分がそれぞれ、製造される一定長さの各チューブの全般にわたつて該管状材料216の同じ側に位置するようにする。

繁柱204は管状材料216を所要の円筒形に形成す る。紫柱204は管状材料216の速度と同じ回転速度 で駆動され、かつ駆動頭部222、225の係合によつ てこれと連結されている転送繋柱を同じ速度で駆動する。 管状材料216は繁柱204から転送繋柱に摺動する。 との摺動作用はノズル230を通して供給される滑石に よつて助けられる。一定長さの材料234がナイフ231 を通る時は、ナイフ231と関連する駆動装置がたとえ ばドラム駆動装置と関連する自動機構によつ で作動され かつトラムの所定回転数の行われた後に眩ナイフを半径 方向内方に動かし管状材料と係合させるようになつてい る。ナイフは質状材料の下降速度と同期して下降し、ナ イフに対する質状材料の回転が設質状材料216の残余 の部分から一定の長さ234を切断する働きをする。一 定の長さ234が完全に切断されればナイフ231は切 断位置から後退して第7回に示された位置に復帰する。 管状材料234は駆動頭部222から離れて転送緊柱上 に落ち、ターレット205は回転して他の転送繁柱を、 繁柱204と駆動係合する位置に動かす。管状材料234 を担持する転送緊柱は第7図に示された緊柱208の位

置に動かされ、該管状材料はコンペヤ206によって除去される。ターレット205は管状材料216が顕部222のレベルの下に下降する前に頭部222、225が係合するように十分速く回転させる必要がある。次に本装置の動作を継続し非硬化ゴムチーブの別の長さ234を製造するようになっている。

上述の装置においてはカレンダ201はカレンダボール207、208、209が水平に配設されたものとして、示されているが、カレンダはボールの軸線が垂直に配設されるように位置決めすることができる。さらにカレンダ201はひれ取り装置217およびドラム203に極めて近接するように位置せしめ、帯片215が垂下したりあるいはカレンダおよびドラム間の所要の通路から変位したりする傾向を与えないようになつている。

本発明の実施の顔様を例示すれば次の通りである。

- 1 製造される品物よりも狭い幅を有する非硬化ゴムまたはゴムによつて被覆された総物シート材料の帯片から同じ材料の連続体を製造する方法において、特許請求の範囲記載の方法によって前記シート材料の管状体を連続的に製造する段階と、このようにして形成された管状体を連続的に切断して少くとも一つのシート材料の連続体を形成するようになつた段階とよりなる方法。
- 2 たてコートを有するゴム引きプライ織物の帯片から連続したバイアスカットプライ材料を製造する方法において前記管状材料を連続的に切断し少くとも一つの連続したバイアスカットプライ材料を製造するようになった段階を有する前記第1項記載の方法。
- 3 連続したバイアスカットプライ材料を製造する方法において、複数の密接に近接した平行材料の両側に非硬化ゴムの被覆を適用するようになった段階と、このようにして形成されたゴム引き織物の帯片を冷却する段階と、前記ゴム引き織物の帯片をその縁のひれ取りを行うための装置に送給し所要の幅を有する帯片を形成するようになった段階と、前記録物を螺旋状に巻成して管状体を形成する段階と、前記管状体を切断し少くとも一つの連続したバイアスカットプライ材料を形成するようになった段階とよりなる前記第2項記載の方法。
- 4 前記管状材料が複数の位置において連続的に切断される前記第1項乃至3項のいずれかに記載されたる方法。
- 5 相互化学分が重量された関係で部分的に重ねられた ゴム引き織物の二つの帯片が共化ドラム上化巻かれ… 重厚さの管状材料を形成するようになつた前配第2項 乃至4項のいずれかに記載されたる方法。
- 6 前記管状材料が前記ドラムから出る時に 該管状材料 から一定長さのチューブが切断される特許誗水の範囲

記載の方法。

- 7 空気タイヤチューブ製造用の非硬化ゴムの管状材料を製造する方法において、カレンダによって非硬化ゴムの連続帯片を形成する段階と、前配帯片をその縁のひれ取りを行う装置に送給し所要幅の帯片を形成するようになった段階と、前配帯片を特許請求の範囲に記載された方法によって螺旋状に巻成する段階とより成り、前配カレンダ工程が制御されて前配帯片の厚さを周期的に変え、管状体に巻成された時に該管状体の片側が直径的に相対する側よりは大なる厚さを有するようになった特許請求の範囲または前記第6項記載の方法。
- 8 非硬化ゴムまたはゴムによつて被覆された織物シート材料の連続体を製造する装置において、前記材料の 管状体を製造するための装置と、前記管状体を連続的 に切断し少くとも一つの前記シート材料の連続体を形 成するようになった装置とを有する製造装置。
- 9 前記ドラムがそれ等の軸線が水平に対して実質的な角度をなすように配置され前記帯片を実質的に水平な方向に巻成しかつ前記管状体を前記ドラムから下方に送給するようになつている前記8項に記載されたる装置。
- 10 前記管状材料を連続的に切断するための前記装置が 回転自在支持体上に装架された単数または複数のナイフと、前記支持体を前記ドラムの回転速度に対し所定 の速度で回転させるための装置とを有し、前記単数ま たは複数のナイフを前記管状材料と係合させるように なつた前記第8項または9項記載の装置。
- 11 前記ナイフすなわち各ナイフが回転自在支持体上に 回転自在に装架された金属円盤よりなり、前記円盤を 高速度で駆動するための装置が設けられている前記第 10項記載の装置。
- 12 二つまたはそれ以上の切断装置が相互に角度的に変位した位置に設けられ前記管状材料を二つまたはそれ以上の連続シート材料に切断するようになっている前記第8項乃至11項のいずれかに記載されたる装置。
- 13 前記単数または複数のナイフが回転自在支持体上に 装架され前記支持体の回転軸線に対し軸線方向および 半径方向の双方において調節し得るようになつており、 前記支持体の軸線に垂直な面内における前記ナイフの 角度的位置も割し得るようになつている前記第10項 乃至12項のいずれかに記載されたる装置。
- 14 前記ドラムから前記管状材料を受入れかつ前記管状 材料を前記単数または複数の切断ナイフに近接する区 画において支持するための位置決め繁柱と、前記繁柱 を前記ドラムの表面速度に比例する所定の表面速度で 駆動するための装置とを有する前記第10項乃至13項 のいずれかに記載されたる装置。

- 15 前記繁柱が前記回転自在軸上の前記ドラムの下に装架され、前記軸はその軸線が前記ドラムの間の実質的 に中間において垂直に延びるように配設されている前記(第14項)記載の装置。
- 16 前記象柱が前記回転自在軸に軸線方向に調節し得る ととく装着されている前記第15項記載の装置。
- 17 前記管状材料から切断されたシート材料の連続体(単数または複数)に対して巻枠装置が設けられ、各シート材料の連続体に対して1個の巻枠装置が設けられており、前記巻枠装置は前記単数または複数のナインに対する回転自在支持体に対して同軸的に装架された回転自在支持体上に装架されており、前記支持体を前記単数または複数のナイフに対する支持体と同期して駆動するための装置が設けられている前記第10項乃至16項のいずれかに記載されたる装置。
- 18 前記巻枠装置に対する前記回転自在支持体が、前記 ドラムの実質的に垂直下方に配設されかつ実質的に垂 直な軸線の周りを回転し得る回転盤を有し、前記回転 盤を前記ドラムの速度に対して所定の速度で駆動する ための装置が設けられている前記第17項記載の装置。
- 19 前記単数または複数のナイフに対する前記支持体が 前記回転盤に装置されかつ該回転盤と共に回転し得る ようになつている前記第18項記載の装置。
- 20 前記巻枠装置が回転自在に装架された巻取枠および 直線状供給巻枠を有し、かつ前記巻取枠を駆動する装 置が設けられている前記第17項乃至19項のいずれ かに記載されたる装置。
- 21 前記シート材料の連続体を前配巻取枠に送給するための装置が設けられ、かつ前記巻取枠駆動装置を作動するための制御装置を有し、前記巻枠に送給された前記材料内の引張力が所要値以下に減少した時に前記巻枠の回転速度を増加せしめ、前記巻枠に送給された前記材料内の引張力が所要値以上に増加した時に前記巻枠の回転速度を減少させるようになつている前記第20項記載の装置。
- 22 前記回転盤上に、該回転盤の軸線と平行な回転軸線の周りを回転し得るように基架された補助回転盤が設けられ、前記補助回転盤に枢軸によって装着された揺台上に巻取り枠が基架されており、前記枢軸の軸線が前記補助回転盤の軸線に直角をなす面内に位置しており、それによって前記回転盤軸線に直角をなす面内の巻取枠の角度的配設が前記補助回転テーブルの回転によって調節され、前記回転盤軸線に平行な面内の前記巻取枠軸線の角度的配設が枢軸の周りにおける前記揺台の回転によって調節されるようになっている前記第台の回転によって調節されるようになっている前記第
- 23 前記ドラムを駆動するために第1電動機が設けられ、かつ前記回転盤を駆動するために第2電動機が設けら

- れ、前記第1 電動機が前記第2 電動機の速度を制御するための装置に接続されており、前記回転盤を前記ドラムの回転速度に対する所要速度で駆動するようになった前記第18項乃至22項のいずれかに記載されたる装置。
- 24 前記第2電動機の速度を制御するための前記装置が 前記第1電動機によって駆動されるマグスリップと、 前記第2電動機によって駆動されるマグスリップとを 有し、前記マグスリップの一つが歯車箱を通して前記 関連する電動機によって駆動され、前記ドラムおよび 前記回転盤が所定の相対速度で回転しかつ前記マグス リップの一つが関連する電動機によって可変比歯車箱 を通して駆動されつつある時に前記二つのマグスリッ プの回転速度を平衡させるようになつており、さらに 前記二つのマグスリップによって作動され前記第2電 動機の速度を制御して前記二つのマグスリップの速度 を平衡させるようになった装置が設けられている前記 第23項記載の装置。
- 26 前記二つのドラムがドラム支持体内に回転自在に装架され、前記ドラム支持体が相互に運動し前記ドラム 軸線間の距離を変えるようになっている前記第8項乃 至24項のいずれかに記載されたる装置。
- 26 前記ドラム支持体が独立の外被内を摺動することができ、前記各外被は支持枠上に装架されており、前記二つの外被が共通枢動軸線の周りを別個に角度的に運動し、他のドラム軸線に対する一つのドラム軸線の傾斜を調節し得るようになつている前記第25項記載の装置。
- 27 前記各外被が ネジ装置を具え前記ドラム支持体を摺 動させるようになつており、前記支持枠内に各外被に 対し1個宛1対のネジ装置が設けられ、前記外被をそ れ等の枢動軸線の周りにおいて角度的に運動させるよ うになつている前配第26項記載の装置。
- 28 前記各トラムに内方流体循環通路が設けられている 前記第1項乃至27項のいずれかに記載されたる装置。
- 29 自由に回転し得る圧力ローラが前記ドラムの一つに 近接して設けられかつその軸線が実質的に前記関連ド ラムの軸線と平行をなすように配設され、前記ローラ を前記ドラムに向つて駆動し前記帯片の隣接螺旋状巻 回間に形成された前記螺旋状総目上に触圧させるよう になつた装置が設けられている前記第8項乃至28項 のいずれかに記載されたる装置。
- 30 前配各ドラムが自由に回転し得る圧力ローラを具えている前配第29項配載の装置。
- 31 前記帯片を前記ドラムの周りに巻く前に前記帯片の 緑から余剰の材料を除去するためのひれ取り装置が設 けられている前記第8項乃至30項のいずれかに記載 されたる装置。

- 32 前記ひれ取り装置が1対の回転自在ローラを有し、 眩ローラはそれ等の軸線が相互に平行をなしかつ相互 に近接離退し得るように一つの支持体内に装架されて おり、前記ローラを相互に駆動するための装置が設け られ、前記ローラの端部には断部材が設けられ前配常 片を所要の幅にひれ取りするようになつている前配第 31項配載の装置。
- 33 前記切断部材の各個が一つのローラの上に形成されたフランジを有し、該フランジが他のローラ上に形成された対応する凹所の縁に重なりかつこの縁に対して触圧している前記第32項記載の装置。
- 34 前記ローラの少くとも一つがその表面に複数の環状 滞を有し、該構ま前記ローラの強部間に均一に配分されており、海の数および隣接溝間の間隔はたてコード、 を含むゴム引き織物の帯片が前記ローラの間に送給された時に前記コードが前記溝と係合しかつ該溝によって で等距離に隔置されるようになつている前記第32項 または33項のいずれかに記載されたる装置。
- 35 前記管状材料がドラムから出る時に舷管状材料から 一定長さのチュープを切断するための装置が設けられ ている特許請求の範囲の第2項記載の装置。
- 36 前記装置がナイフを有し、前記ナイフは前配管状材料に対して横方向に動き該管状材料と係合し得るように装架され、前記管状材料が前配ドラムから出る時に前記ナイフを該管状材料の運動方向に動かし、前記管状材料から一定長さのチューブを切断するようになった装置が設けられている前記第35項記載の装置。
- 37 前記一定長さのチューフを形成切断する際に散チュープを受入れかつ支持するための回転自在繁柱が設けられ、前記繁柱を前記ドラムの回転表面速度に比例する速度で回転させるための装置が設けられている前記第36項記載の装置。
- 38 前記繁柱が回転自在軸上に担持され、前記軸が前記 ドラムに近接する一端において駆動自在に支持されて おりかつ前記繁柱が前記軸の他端に位置し前記管状材 料を受入れるような位置にある前記第37項記載の装 置。
- 39 転送繁柱が設けられ、前記転送繁柱と同軸をなす位置に動かし前記管状材料を形成する際に該管状材料を受入れるようになった装置が設けられており、前記転送繁柱が前記繁柱と駆動的に係合することができかつ前記管状材料から一定長さのチューブを切断した後に前記装置によって動かされ前記繁柱の前記区画から前記一定長さのチューブを除去するようになっている前記第38項記載の装置。
- 40 前記伝送素柱を動かすための前記装置がターレット を有し、前記ターレットは複数の転送素柱を担持し、 前記装置は前記転送素柱を一時に1個宛、前記管状材

料を受入れるような位置に動かすようになつている前記第39項記載の装置。

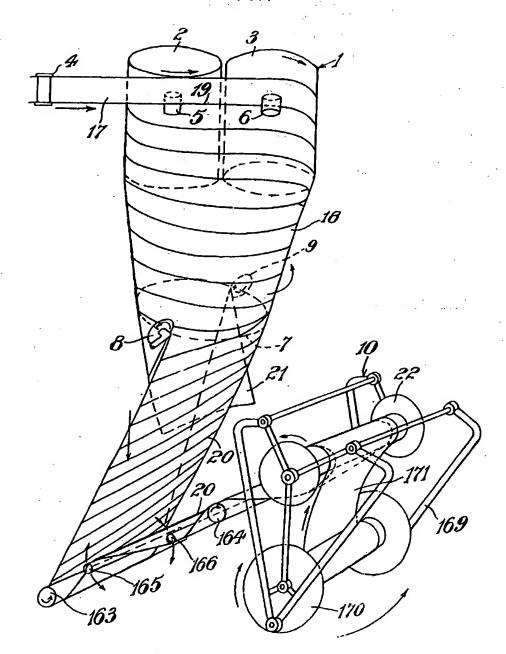
- 41 前記ドラムに近接してカレンダが位置し前記ドラム に送給すべき非硬化ゴムの帯片を製造するようになつ ており、前記カレンダの挟み口を調節し、周期的に厚 さの変る帯片を周期的に製造するようになつた装置が 設けられ、前記ドラムの回転速度に応じて前記カレン ダ挟み口調節装置を制御するための装置が設けられ、 前記帯片が管状材料として巻成される時にその片側の 厚さがその直径的に相対する側の厚さよりも大となる ようになつた前記第35項乃至40項のいずれかに記 載されたる装置。
- 42 実質的に前に述べたと同様な非硬化コムまたはコム 引き織物の管状体を製造する方法。
 - 43 実質的に前に述べたと同様な非硬化ゴムまたはゴム 引き級物シート材料の連続体を製造する方法。
- 44 非硬化ゴムまたはゴム引き 職物シート材料の連続体を製造する装置において図 面第2図乃至6図について以上に説明せると実質的に同様に構成配置された装置。
- 45 非硬化ゴムまたは引き織物の連続体を製造する装置

において図面の第7図について以上に説明せると 実質的に同様に構成配置された装置。

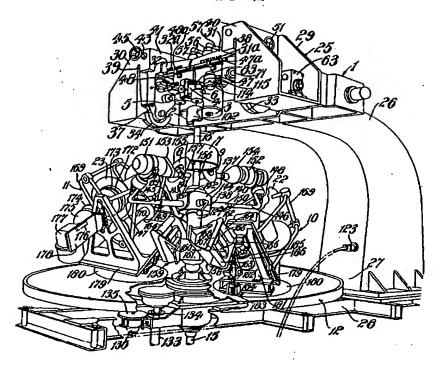
特許請求の範囲

- 1 非硬化ゴムまたはゴムによって被覆された機物材料の質状体を製造する方法において、前配材料の帯片を1対の隔置されたドラムのまわりに連続的に螺旋状に巻く段階を有し、前配ドラムはそれ等の軸線が相互に傾斜して前記質状体を前記螺旋状巻成によって形成しかつ前配ドラムから取除くために前配ドラムの軸線方向に連続的に移動させるようになつており、さらに前配隣接螺旋状巻回間の螺旋状機目を連続的に結合する段階を有する方法。
- 2 基体と、少くとも二つのドラムとを有し、該ドラムはその外円周面を互いに対向させかつその回転軸を相互に傾斜させて互いに隔置された関係で回転可能に上記基体に接架され、さらに上記ドラムをはゞ等しい周速度で回転させる装置を有し、上記ドラムの回転中にそのまわりに供給される材料の帯片が上記ドラムに沿つて螺旋状に巻かれて管状体を形成するようになった非硬化ゴムまたはゴムによって被置された織物材料の管状体を製造する装置。

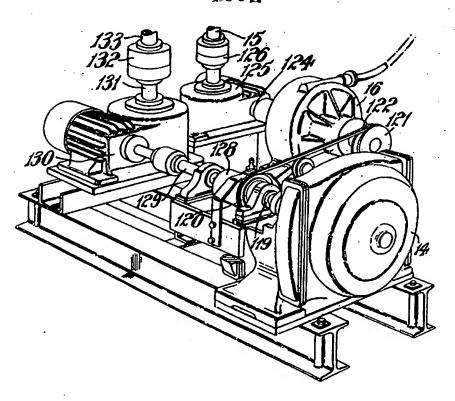
第1図



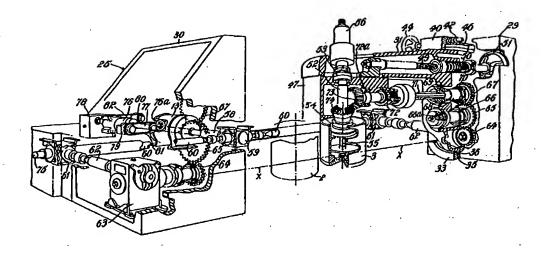
第2 a 図



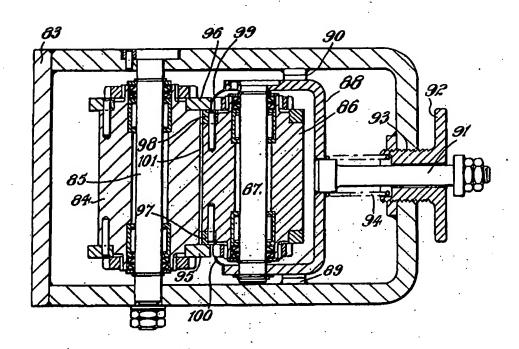
第2 b 図



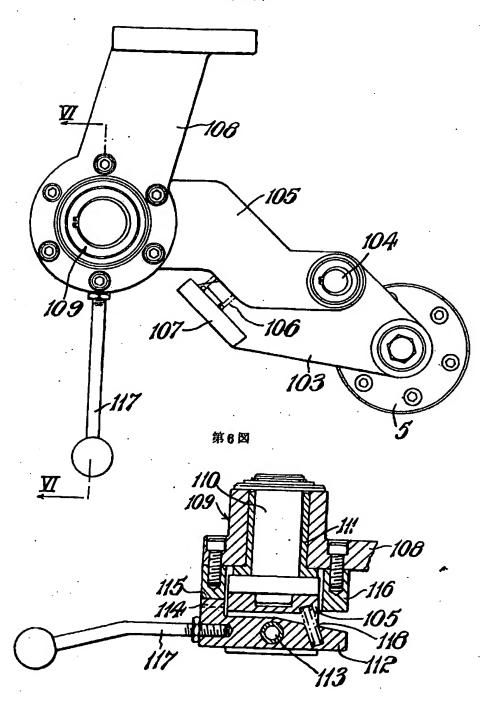
第3図



第4段



第5図



第7図

